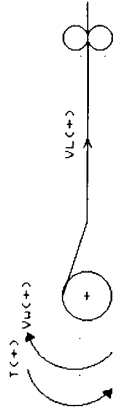


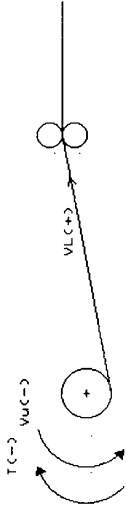
SVOLGILORE AVANTI LINEA SOPRA



RIF. AGG. MI-10 = (-)  
 W CALC. MI-9 = (+)  
 COPPIA MI-8 = (+) USARE LIMITE LA CFRENOJ  
 VU REALE = (-)  
 COMPENSAZIONE ATTRITTI OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (-)

(+) OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (-)  
 VELOCITA' LINEA (0) CONCORDI COPPIA FRENO → MI-8 = (+)  
 COMPENSAZIONI DINAMICHE (+) OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (+)  
 TIRO DA FERMO = (+)

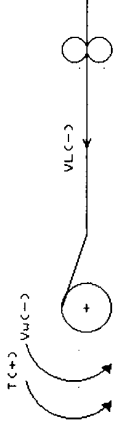
SVOLGILORE AVANTI LINEA SOTTO



RIF. AGG. MI-10 = (+)  
 W CALC. MI-9 = (-)  
 COPPIA MI-8 = (-) USARE LIMITE LI CFRENOJ  
 VU REALE = (+)  
 COMPENSAZIONI ATTRITTI OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (+)

(-) OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (+)  
 VELOCITA' LINEA (0) CONCORDI COPPIA FRENO → MI-8 = (-)  
 COMPENSAZIONI DINAMICHE (+) OPPOSTI COPPIA FRENO → MI-8 = (-)  
 TIRO FERMO = (-)

SVOLGILORE INDIETRO LINEA SOPRA

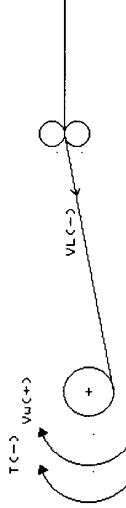


RIF. AGG. MI-10 = (-)  
 W CALC. MI-9 = (-)  
 COPPIA MI-8 = (+) USARE LIMITE LA EMOTOREJ  
 VU REALE = (+)  
 COMPENSAZIONI ATTRITTI CONCORDI COPPIA → MI-8 = (+)

(+) CONCORDI COPPIA MOTRICE → MI-8 = (+)  
 VELOCITA' LINEA (0) COMPENSAZIONI (+)  
 DINAMICHE (0) OPPOSTI COPPIA MOTRICE → MI-8 = (-)

TIRO FERMO = (+)

SVOLGILORE INDIETRO LINEA SOTTO



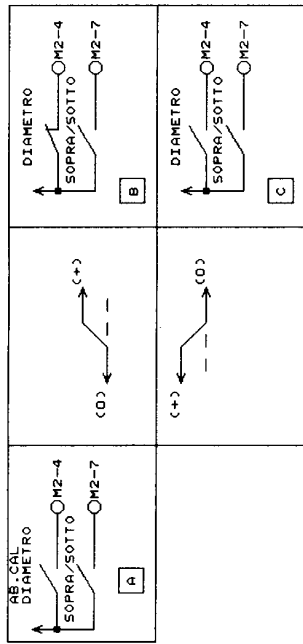
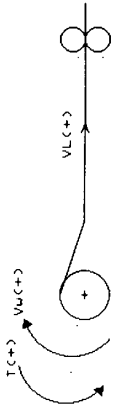
RIF. AGG. MI-10 = (+)  
 W CALC. MI-9 = (+)  
 COPPIA MI-8 = (-) USARE LIMITE LI EMOTOREJ  
 VU REALE = (-)  
 COMPENSAZIONI ATTRITTI CONCORDI COPPIA → MI-8 = (-)

(+) CONCORDI COPPIA MOTRICE → MI-8 = (-)  
 VELOCITA' LINEA (0) COMPENSAZIONI (+)  
 DINAMICHE (0) OPPOSTI COPPIA MOTRICE → MI-8 = (+)

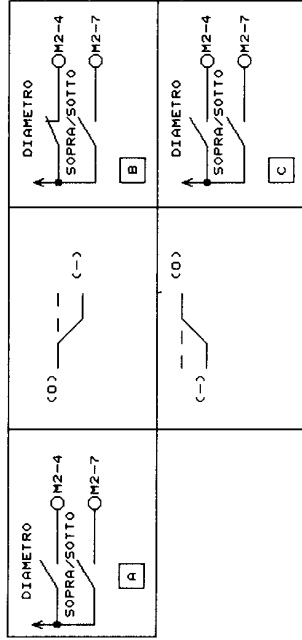
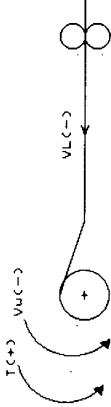
TIRO FERMO = (-)

REV	DESCRIPTION	DRAWN	APPROVED	DATE
00		FB		
ALL RIGHTS ARE RESERVED				
		SCS Static Control Systems Azionamenti elettronici e automazione		
		Title: UST-D SCHEMI CONV. ALLACCIAMENTO		
		Size: Document Number B 5E487.PGI		
		Date: May 2, 1995 Sheet of		

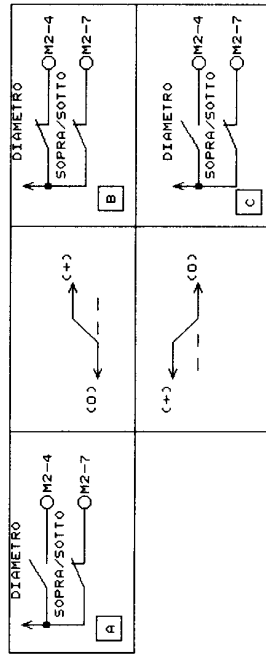
SVOLGITORE AVANTI LINEA SOPRA



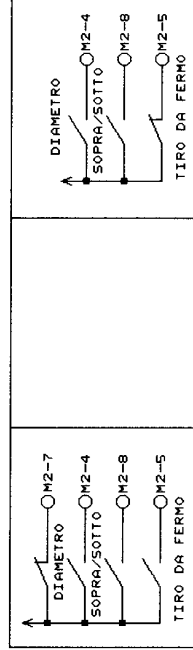
SVOLGITORE INDIETRO LINEA SOPRA



SVOLGITORE AVANTI LINEA SOTTO



TIRO DA FERMO SVOLGITORE



- LEGENDA :
- A CONDIZIONE DI FERMO LINEA (VL=0)
  - B CONDIZIONE DI PARTENZA E REGIME LINEA
  - C CONDIZIONE DI ARRESTO LINEA

REV	DESCRIPTION	DRAWN	APPROVED	DATE
01		F. B.	[Signature]	

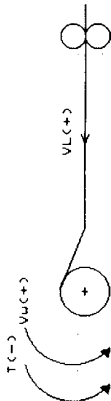
  

ALL RIGHTS ARE RESERVED	
Title	UST-D SCHEMI CONVENZ. ALLACCIAMENTO
Size	Document Number SE487.P62
B	REV
Date	May 2, 1995



SCS Static Control Systems  
Azionamenti elettronici  
e automazione

AVVOLGITORE AVANTI LINEA SOPRA



RIF. AGG. M1-10 = (+)  
 M CALC. M1-9 = (+)  
 COPPIA M1-8 = (-) USARE LIMITE LI CMOTOREJ  
 VU REALE = (-)  
 COMPENSAZIONE ATTRITII CONCORDI COPPIA → M1-8 = (-)

(+) VELOCITA' LINEA (0) CONCORDI COPPIA MOTRICE → M1-8 = (-)  
 (+) COMPENSAZIONI DINAMICHE (0) OPPOSTI COPPIA MOTRICE → M1-8 = (+)

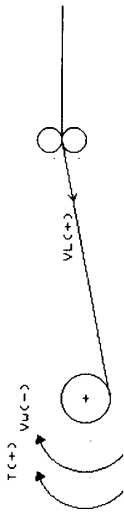
AVVOLGITORE INDIETRO LINEA SOPRA



RIF. AGG. M1-10 = (+)  
 M CALC. M1-9 = (-)  
 COPPIA M1-8 = (-) USARE LIMITE LI CFRENOJ  
 VU REALE = (+)  
 COMPENSAZIONE ATTRITII OPPOSTI COPPIA → M1-8 = (+)

(+) VELOCITA' LINEA (0) OPPOSTI COPPIA FRENO → M1-8 = (+)  
 (+) COMPENSAZIONI DINAMICHE (0) CONCORDI COPPIA FRENO → M1-8 = (-)

AVVOLGITORE AVANTI LINEA SOTTO



RIF. AGG. M1-10 = (-)  
 M CALC. M1-9 = (-)  
 COPPIA M1-8 = (+) USARE LIMITE LA CMOTOREJ  
 VU REALE = (+)  
 COMPENSAZIONI ATTRITII CONCORDI COPPIA → M1-8 = (+)

(+) VELOCITA' LINEA (0) CONCORDI COPPIA MOTRICE → M1-8 = (+)  
 (+) COMPENSAZIONI DINAMICHE (0) OPPOSTI COPPIA MOTRICE → M1-8 = (-)

AVVOLGITORE INDIETRO LINEA SOTTO



RIF. AGG. M1-10 = (-)  
 M CALC. M1-9 = (+)  
 COPPIA M1-8 = (+) USARE LIMITE LA CFRENOJ  
 VU REALE = (-)  
 COMPENSAZIONI ATTRITII OPPOSTI COPPIA → M1-8 = (-)

(+) VELOCITA' LINEA (0) OPPOSTI COPPIA FRENO → M1-8 = (-)  
 (+) COMPENSAZIONI DINAMICHE (0) CONCORDI COPPIA FRENO → M1-8 = (+)

REV	DESCRIPTION	DRAWN	APPROVED	DATE
01		R. B.	[Signature]	
ALL RIGHTS ARE RESERVED				
		SCS Static Control Systems Azionamenti elettronici e automazione		
		Title: UST-D SCHEMI CONV. ALLACCIAMENTO		
		Size: Document Number B SE487.P63		
		Date: May 2, 1995 Sheet of		